

图与树的基本概念

4627488

南京航空航天大学

关键词：图、邻接矩阵、邻接表、树、遍历算法

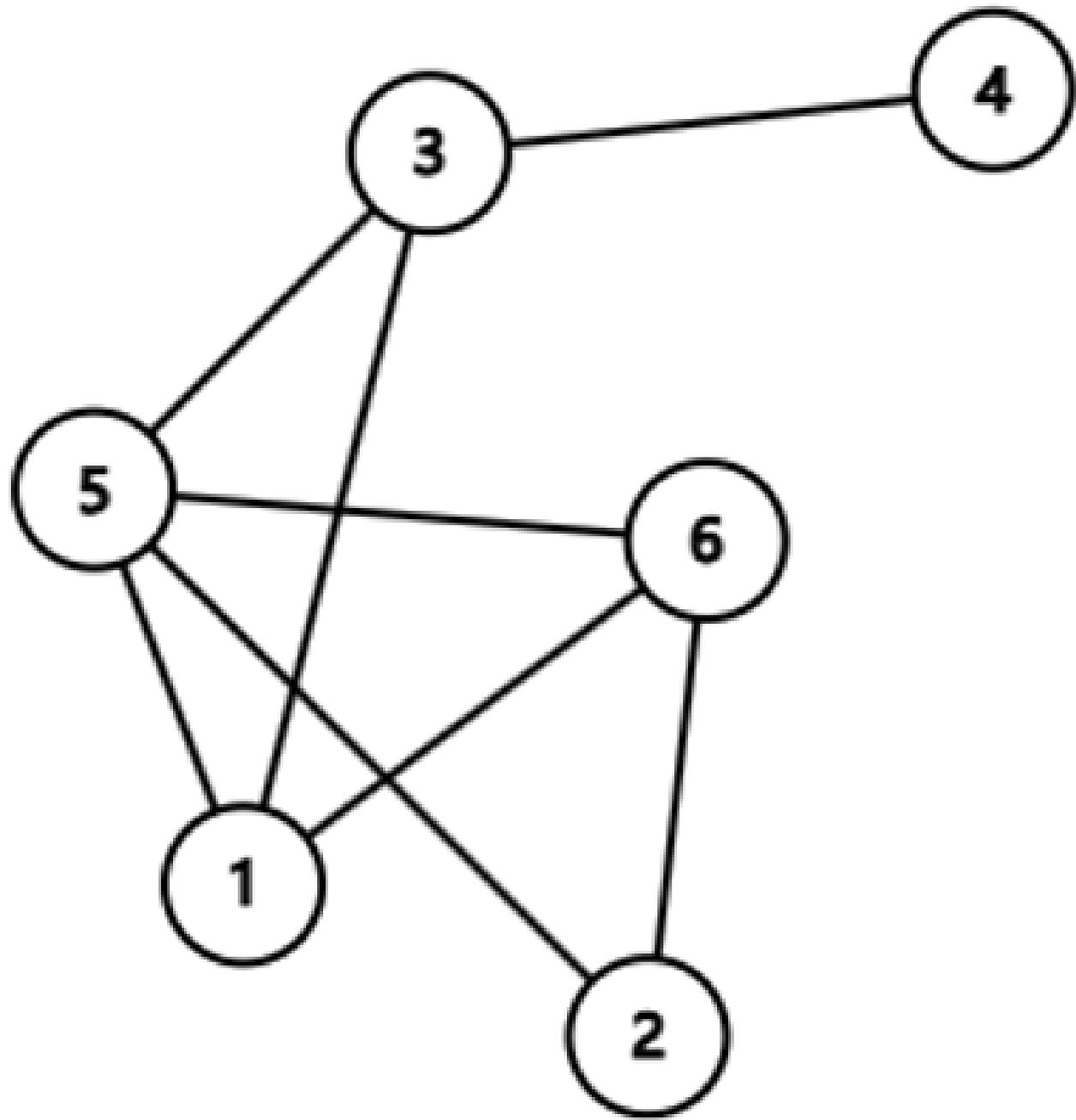
<https://acm.starstar.club/2025wcamp/day2/>

图的基本概念

定义与组成

图 $G = (V, E)$ ，其中 V 是顶点集合， E 是边集合。

- 顶点 (Vertex)：图中的节点。
- 边 (Edge)：顶点间的连接关系。



图的分类

| 类型 | 特点 | 例子 |
|-----|----------------------------------------------|----------|
| 无向图 | 边无方向, $(u, v) = (v, u)$ | 社交网络好友关系 |
| 有向图 | 边有方向, $u \rightarrow v \neq v \rightarrow u$ | 网页超链接关系 |

若 G 的每条边 $e_k = (u_k, v_k)$ 都被赋予一个数作为该边的 **权**, 则称 G 为 **赋权图**。如果这些权都是正实数, 就称 G 为 **正权图**。

形象地说, 图是由若干点以及连接点与点的边构成的。

度 (Degree)

- 无向图：顶点连接的边数。
- 有向图：入度（指向顶点的边数）、出度（顶点指向外部的边数）。

路径与环路 (Path & Cycle)

- 途径 (walk): 途径是连接一连串顶点的边的序列, 可以为有限或无限长度。
- 路径 (path): 顶点序列 $v_1 \rightarrow v_2 \rightarrow \dots \rightarrow v_k$, 相邻顶点间有边。
- 简单路径 (simple path): 没有重复顶点的路径。
- 环路/圈 (cycle): 起点和终点相同的路径 (如 $v_1 \rightarrow v_2 \rightarrow v_1$)。
- 自环: 起点和终点相同的边 (如 (v_1, v_1))。
- 重边: 连接同一顶点的多条边 (如 (v_1, v_2) 和 (v_1, v_2))。

在无向图中 (u, v) 和 (v, u) 算一组重边, 而在有向图中, $u \rightarrow v$ 和 $v \rightarrow u$ 不为重边。

在题目中, 如果没有特殊说明, 是可以存在自环和重边的, 在做题时需特殊考虑。

- 连通图：任意两顶点间存在**路径**（无向图）。
- 强连通图：任意两顶点双向可达（有向图）。
- 连通分量：无向图的极大连通子图（子图后面会讲）。

无向图

- 定义: $G' = (V', E')$ 是 $G = (V, E)$ 的子图, 当且仅当 $V' \subseteq V$ 且 $E' \subseteq E$ 。
- 若对 $H \subseteq G$, 满足 $\forall u, v \in V'$, 只要 $(u, v) \in E$, 均有 $(u, v) \in E'$, 则称 H 是 G 的 **导出子图/诱导子图 (induced subgraph)**。

有向图

- 定义: $G' = (V', E')$ 是 $G = (V, E)$ 的子图, 当且仅当 $V' \subseteq V$ 且 $E' \subseteq E$ 。
- 若对 $H \subseteq G$, 满足 $\forall u, v \in V'$, 只要 $u \rightarrow v \in E$, 均有 $u \rightarrow v \in E'$, 则称 H 是 G 的 **导出子图/诱导子图 (induced subgraph)**。

连通

- 无向图：对于一张无向图 $G = (V, E)$ ，对于 $u, v \in V$ ，若存在一条途径使得 $v_0 = u, v_k = v$ ，则称 u 和 v 是 **连通的 (connected)**。由定义，任意一个顶点和自身连通，任意一条边的两个端点连通。
若一张无向图的节点两两互相连通，则称这张图是 **连通的 (connected)**。
- 有向图：对于一张有向图 $G = (V, E)$ ，对于 $u, v \in V$ ，若存在一条途径使得 $v_0 = u, v_k = v$ ，则称 u **可达** v 。由定义，任意一个顶点可达自身，任意一条边的起点可达终点。（无向图中的连通也可以视作双向可达。）
若一张有向图的节点两两互相可达，则称这张图是 **强连通的 (strongly connected)**。

图的应用场景

- 社交网络：无向图表示用户对称关系。
- 交通导航：权重图优化最短路径（Dijkstra算法）。
- 状态机建模：有向图描述系统状态转移（如JK触发器制作模20计数器）。

图的存储方式

1. 邻接矩阵

- 实现方式：
 - 二维数组 `matrix[u][v]` 表示顶点 u 和 v 的连接关系。
 - 权重图： `matrix[u][v]` 存储权重值，无边时标记为 0 或 ∞ 。

- 复杂度分析：

| 操作 | 时间复杂度 | 空间复杂度 |
|---------|--------|----------|
| 查询边是否存在 | $O(1)$ | $O(V^2)$ |

- 适用场景：稠密图（边数接近顶点数平方）。

2. 邻接表

- 实现方式：
 - 每个顶点维护一个链表/数组，存储其所有邻接顶点。
 - 权重图：存储邻接顶点及权重（如 (v, weight) ）。
- 复杂度分析：

| 操作 | 时间复杂度 | 空间复杂度 |
|-----------|------------------|------------|
| 遍历某顶点的邻接点 | $O(d)$ (d 为度) | $O(V + E)$ |

- 适用场景：稀疏图（边数远小于顶点数平方）。

```
adj = [  
    [(1, 2), (2, 3)], # 0  
    [(0, 2), (2, 4)], # 1  
    [(0, 3), (1, 4)] # 2  
]
```

存储方式对比

| 特性 | 邻接矩阵 | 邻接表 |
|---------|----------------|---------------|
| 空间效率 | 低（稠密图适用） | 高（稀疏图适用） |
| 查询边效率 | $O(1)$ | $O(d)$ |
| 动态增删边效率 | $O(1)$ | $O(1)$ （链表实现） |
| 适用算法 | Floyd-Warshall | DFS/BFS |

树的基本性质

1. 树的定义

一个没有固定根结点的树称为 **无根树** (unrooted tree)。无根树有几种等价的形式化定义：

- 有 n 个结点， $n - 1$ 条边的连通无向图
- 无向无环的连通图
- 任意两个结点之间有且仅有一条简单路径的无向图
- 任何边均为桥的连通图
- 没有圈，且在任意不同两点间添加一条边之后所得图含唯一的一个圈的图

在无根树的基础上，指定一个结点称为 **根**，则形成一棵 **有根树** (rooted tree)。有根树在很多时候仍以无向图表示，

2. 树的结构分类

- 根树 (Rooted Tree) :
 - 层次结构：根节点、父节点、子节点。
 - 示例：文件系统目录树。
- 二叉树 (Binary Tree) :
 - 每个节点最多有两个子节点 (左子节点、右子节点) 。
 - 特殊类型：
 - 满二叉树：所有非叶节点均有2个子节点。
 - 完全二叉树：除最后一层外，其他层节点全满。

适用于无根树和有根树

- **森林 (forest)** : 每个连通分量 (连通块) 都是树的图。按照定义, 一棵树也是森林。
- **生成树 (spanning tree)** : 一个连通无向图的生成子图, 同时要求是树。也即在图的边集中选择 $n - 1$ 条, 将所有顶点连通。
- **无根树的叶结点 (leaf node)** : 度数不超过 1 的结点。 (考虑 $n = 1$ 。)
- **有根树的叶结点 (leaf node)** : 没有子结点的结点。

只适用于有根树

- **父亲 (parent node)**：对于除根以外的每个结点，定义为从该结点到根路径上的第二个结点。
根结点没有父结点。
- **祖先 (ancestor)**：一个结点到根结点的路径上，除了它本身外的结点。
根结点的祖先集合为空。
- **子结点 (child node)**：如果 u 是 v 的父亲，那么 v 是 u 的子结点。
子结点的顺序一般不加以区分，二叉树是一个例外。
- **结点的深度 (depth)**：到根结点的路径上的边数。
- **树的高度 (height)**：所有结点的深度的最大值。
- **兄弟 (sibling)**：同一个父亲的多个子结点互为兄弟。
- **后代 (descendant)**：子结点和子结点的后代。或者理解成：如果 u 是 v 的祖先，那么 v 是 u 的后代。

树的遍历算法

深度优先遍历 (DFS)

递归实现模板 (以二叉树为例) :

```
void dfs(TreeNode* node) {  
    if (node == nullptr) return;  
    // 前序遍历  
    cout << node->val << endl;  
    dfs(node->left);  
    dfs(node->right);  
}
```

应用场景:

- 前序: 克隆树结构、序列化。
- 中序: 二叉搜索树 (BST) 升序输出。
- 后序: 释放树内存 (先处理子节点) 。

广度优先遍历 (BFS)

队列辅助实现

```
#include <queue>
using namespace std;

void bfs(TreeNode* root) {
    queue<TreeNode*> q;
    q.push(root);
    while (!q.empty()) {
        TreeNode* node = q.front();
        q.pop();
        cout << node->val << endl;
        if (node->left) q.push(node->left);
        if (node->right) q.push(node->right);
    }
}
```

应用场景：最短路径问题、社交网络好友推荐。

遍历结果对比

| 遍历方式 | 输出顺序 (例子: 根1, 左2, 右3) |
|------|-----------------------|
| 前序 | 1 → 2 → 3 |
| 中序 | 2 → 1 → 3 |
| 后序 | 2 → 3 → 1 |
| 层次 | 1 → 2 → 3 |

一种新的二叉树非递归遍历方法

- <https://mp.weixin.qq.com/s/FyInwZApXYkr2FPMZm2QhQ>

递归函数转非递归的一般方法

1. 找到函数的所有局部变量 S （包括参数）
2. 用一个变量 `PC` 表示函数内应执行的下一条语句
3. 使用栈存储 S 和 `PC`
4. 每次根据栈顶信息执行指令，并更新 S 和 `PC` 及进行入栈（函数调用）和出栈（函数结束）操作

总结

1. 图与树的关系：树是连通无环图，森林是多棵树。
2. 存储方式：稠密图用邻接矩阵，稀疏图用邻接表。
3. 树遍历的核心逻辑：DFS递归 / BFS队列。

思考题

- 如何判断图是否为树？
 - i. 检查是否连通（通过DFS/BFS遍历所有顶点）。
 - ii. 验证边数是否满足 $|E| = |V| - 1$ 。

扩展阅读

- 《算法导论》第20章：基本图算法
- 《算法竞赛进阶指南》第4章：图论算法
- [LeetCode 树专题](#)